

1423  $\vec{x}(s) = \begin{pmatrix} \sin^2 s \\ \frac{1}{2} \sin^2 s \\ \frac{1}{2}(1 - \sin^2 s \cos s) \end{pmatrix} \Rightarrow \vec{x}'(s) = \begin{pmatrix} \cos^2 s \\ \sin s \cos s \\ \frac{1}{2}(1 - \cos^2 s + \sin^2 s) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos^2 s \\ \sin s \cos s \\ \sin^2 s \end{pmatrix}$

- a) Parameter sind Bogenlänge um c  $\Leftrightarrow |\vec{x}'(s)| = 1 \forall s \Leftrightarrow (\vec{x}'(s))^2 = 1 \forall s$   
 (Begründung: gilt  $|\vec{x}'| = 1 \forall s \Rightarrow s = \int |\vec{x}'| ds = s$  (+ int. konst.))  
 $(\vec{x}'(s))^2 = \cos^2 s + \sin^2 s \cos^2 s + \sin^4 s = \cos^2 s + \sin^2 s (\underbrace{\cos^2 s + \sin^2 s}_{=1}) = 1 \checkmark$   
 Wegen  $(\vec{x}'(s))^2 = 1 \neq 0$  ist c regulär.

- b) Wegen a) gilt:  $\vec{x}'(s) \cdot \vec{x}''(s) = 0 \Rightarrow \vec{x}''(s) \perp \vec{x}'(s)$  und c ist W-punktfrei  $\Leftrightarrow$

$\vec{x}''(s) = \frac{d\vec{x}'}{ds} = \begin{pmatrix} -\sin s \\ \cos^2 s - \sin^2 s \\ 2 \sin s \cos s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\sin s \\ \cos 2s \\ \sin 2s \end{pmatrix} \neq \vec{0}$  (klar da  $\cos 2s / \sin 2s$  keine gen. Nullstellen haben)  $\Leftrightarrow$

$(\vec{x}''(s))^2 = \sin^2 s + 1 \neq 0 \Rightarrow \kappa(s) = |\vec{x}''(s)| = \sqrt{1 + \sin^2 s}$  (Formeln für PD auf Bogenlänge)

c)  $s_0 = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \vec{t}(\frac{\pi}{2}) = \vec{x}'(\frac{\pi}{2}) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{n}(\frac{\pi}{2}) = \frac{\vec{x}''(\frac{\pi}{2})}{|\vec{x}''(\frac{\pi}{2})|} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{b}(\frac{\pi}{2}) = \vec{t}(\frac{\pi}{2}) \times \vec{n}(\frac{\pi}{2}) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \sigma(\frac{\pi}{2}): \vec{b}(\frac{\pi}{2}) \cdot [\vec{x} - \vec{x}(\frac{\pi}{2})] = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \left( \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \right) = \frac{1}{\sqrt{2}} (x - y - \frac{1}{2}) = 0$

$\vec{x}'''(s) = \begin{pmatrix} -\cos s \\ -2 \sin 2s \\ 2 \cos 2s \end{pmatrix} \Rightarrow \det(\vec{x}'(\frac{\pi}{2}), \vec{x}''(\frac{\pi}{2}), \vec{x}'''(\frac{\pi}{2})) = \det \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix} = 0$

$\Rightarrow \tau(\frac{\pi}{2}) = \frac{\det(\vec{x}', \vec{x}'', \vec{x}''')}{|\vec{x}''|^2} = 0$  ( $\tau(s)$  = längere Rechnung =  $\frac{\cos s (2 + \sin^2 s)}{1 + \sin^2 s}$ ) nicht verlangt!

- d) Normalprojektion von c in (x,y)-Ebene (d.h. Grundriss  $c^*$ ) erhält man durch „Weglassen der z-Komponente“

$\Rightarrow c^*: \begin{pmatrix} x(s) \\ y(s) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin s \\ \frac{1}{2} \sin^2 s \end{pmatrix}$ . Elimination von s  $\Rightarrow y = \frac{1}{2} x^2$  Parabel  
 $\sin s = x$  in 2. Zeile einsetzen

Zusatz: c ist injektiv, d.h. besitzt keine Doppelpunkte.

Der Nachweis ist allerdings etwas aufwändig und wird daher weggelassen!

1424.  $\vec{x}(t) = \begin{pmatrix} t \cos t - \sin t \\ t \sin t + \cos t \\ t^2 + 1 \end{pmatrix}, t > 0, \dot{\vec{x}}(t) = \begin{pmatrix} -t \sin t \\ t \cos t \\ 2t \end{pmatrix}, \ddot{\vec{x}}(t) = \begin{pmatrix} -\sin t - t \cos t \\ \cos t - t \sin t \\ 2 \end{pmatrix}$

a)  $\dot{\vec{x}}(t) \neq \vec{0}$  wegen  $t > 0$  und 3. Komponente  $\Rightarrow c$  regulär

$\vec{x}(t_1) = \vec{x}(t_2) \Rightarrow$  (3. Komponente)  $\Rightarrow t_1^2 = t_2^2 \stackrel{t > 0}{\Rightarrow} t_1 = t_2$   
 $\Rightarrow c$  Doppelpunktfrei

$\dot{\vec{x}} \times \ddot{\vec{x}} = \begin{pmatrix} 2t^2 \sin t \\ -2t^2 \cos t \\ t^2 \end{pmatrix} \neq \vec{0}$  wegen  $t > 0$  und 3. Komponente  
 $\Rightarrow c$  W-Punktfrei.

b)  $|\dot{\vec{x}}(t)| = \sqrt{(\dot{x}_1(t))^2 + (\dot{x}_2(t))^2 + (\dot{x}_3(t))^2} = \sqrt{t^2 \sin^2 t + t^2 \cos^2 t + 4t^2} = t\sqrt{5}$

$\Rightarrow s(t) = \int_0^t u\sqrt{5} du = \frac{\sqrt{5}}{2} t^2 \stackrel{t > 0}{\Rightarrow} t = t(s) = \sqrt{\frac{2s}{\sqrt{5}}} \Rightarrow \underline{\vec{y}(s) = \vec{x}(t(s))}$

c)  $\kappa(t) = \frac{|\dot{\vec{x}} \times \ddot{\vec{x}}|}{|\dot{\vec{x}}|^3} = \frac{t^2 \sqrt{5}}{t^3 \cdot 5 \sqrt{5}} = \frac{1}{5t}, \ddot{\vec{x}}(t) = \begin{pmatrix} -2 \cos t + t \sin t \\ -2 \sin t - t \cos t \\ 0 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \det(\dot{\vec{x}}, \ddot{\vec{x}}, \ddot{\vec{x}}) = (\dot{\vec{x}} \times \ddot{\vec{x}}) \cdot \ddot{\vec{x}} = t^2 \cdot \begin{pmatrix} 2 \sin t \\ -2 \cos t \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 \cos t + t \sin t \\ -2 \sin t - t \cos t \\ 0 \end{pmatrix} = t^2 \cdot 2t$

$\tau(t) = \frac{\det(\dot{\vec{x}}, \ddot{\vec{x}}, \ddot{\vec{x}})}{(\dot{\vec{x}} \times \ddot{\vec{x}})^2} = \frac{2 \cdot t^3}{t^4 \cdot 5} = \frac{2}{5t}$

d)  $\vec{a} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \cos \alpha(\dot{\vec{x}}, \vec{a}) = \frac{\dot{\vec{x}} \cdot \vec{a}}{|\dot{\vec{x}}| |\vec{a}|} = \frac{2t}{t\sqrt{5}} = \frac{2}{\sqrt{5}} = \text{const} \Rightarrow c$  ist Böschungslinie  
 d.h.  $c$  hat gegenüber der  $xy$ -Ebene an allen Stellen gleiche Steigung!

Zuratz: Wie folgt kann man zu  $c$  die Böschungsrichtung bestimmen:

$c$  ist Böschungslinie  $\Leftrightarrow$  Es gibt  $\vec{a} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \neq \vec{0}$  mit  $\alpha := \angle(\vec{a}, \dot{\vec{x}}) = \text{const} \forall t > 0$

$\Leftrightarrow \cos \alpha = \frac{\vec{a} \cdot \dot{\vec{x}}}{|\vec{a}| |\dot{\vec{x}}|} = d = \text{const.} \forall t > 0 \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \dot{\vec{x}} = |\dot{\vec{x}}| |\vec{a}| d =: \bar{d}$

$\Leftrightarrow -a t \sin t + b t \cos t + 2t c = t \sqrt{5} \cdot \bar{d} \quad \forall t > 0$

$\Leftrightarrow -a \sin t + b \cos t + (2c - \sqrt{5} \bar{d}) = 0 \quad \forall t > 0 \Leftrightarrow a = b = 0 \wedge c = \frac{\sqrt{5}}{2} \bar{d}$

$\sin t, \cos t, 1$  sind linear unabhängige Funktionen.

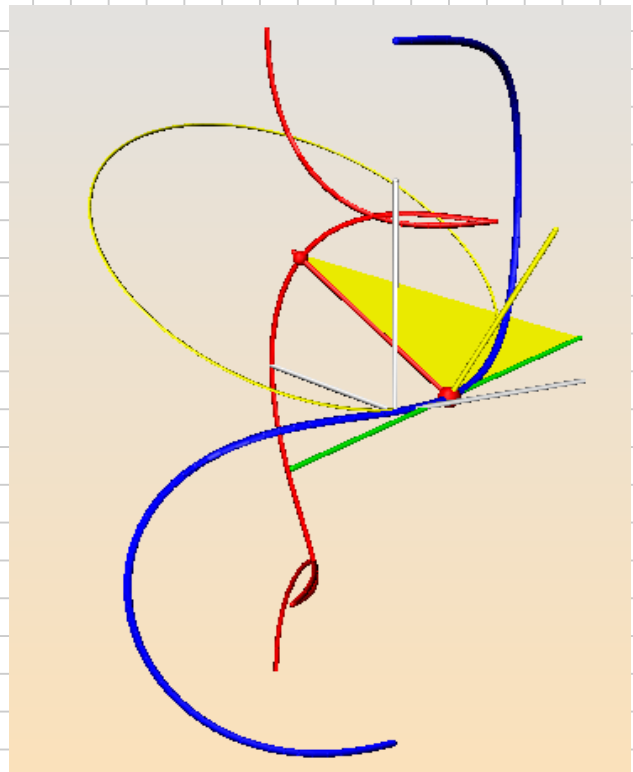
alternativ: Wähle  $t = \pi, t = 2\pi, t = \frac{\pi}{2} \Rightarrow$  LGS für  $a, b, c$ .

e)  $\vec{x}(t)$  in  $\Phi$  eingesetzt liefert:

$x^2 + y^2 - z = (t \cos t - \sin t)^2 + (t \sin t + \cos t)^2 - (t^2 + 1) =$   
 $= t^2 + 1 - (t^2 + 1) = 0 \quad \text{qed.}$

nicht verlinkt!

Figur zu H 23  
mit Frenet-Dreibein  
Schmiegeebene (gelb)  
Krümmungsradius (gelb)  
und Evolvente (rot)



Figur zu H 24 :

