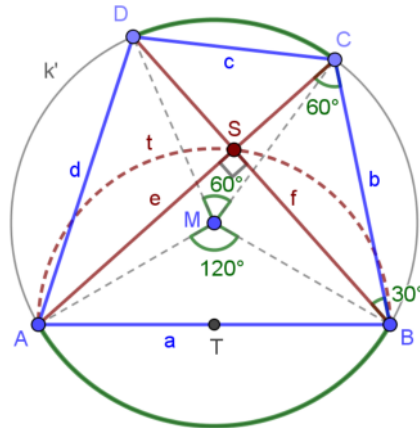


Aufgabe 1 (ca. 5 Punkte)

In der euklidischen Ebene seien auf einem Kreis $k(M, r)$ ein Bogen \widehat{AB} mit Mittelpunktswinkel $\angle AMB = 120^\circ$ und auf dem Peripheriekreisbogen k' zu \widehat{AB} ein Bogen \widehat{CD} mit Mittelpunktswinkel $\angle CMD = 60^\circ$ gegeben, siehe Skizze.



Skizze
①

- a) Zeigen Sie, dass die Diagonalen des Vierecks $ABCD$ auf einander senkrecht stehen.
- b) Welche Kurve durchläuft der Diagonalschnittpunkt S , wenn man den Bogen \widehat{CD} auf k' verschiebt?

a) Peripheriewinkelatz

$\angle AMB = 120^\circ \Rightarrow \angle ACB = 60^\circ$; $\angle CMD = 60^\circ \Rightarrow \angle CBD = 30^\circ$

Winkelsumme im Dreieck $\triangle BCS \Rightarrow e \perp f$

①+①
①

b) $\triangle ABS$ rechtwinklig $\Rightarrow S$ läuft auf Thaleskreis über \widehat{AB} .

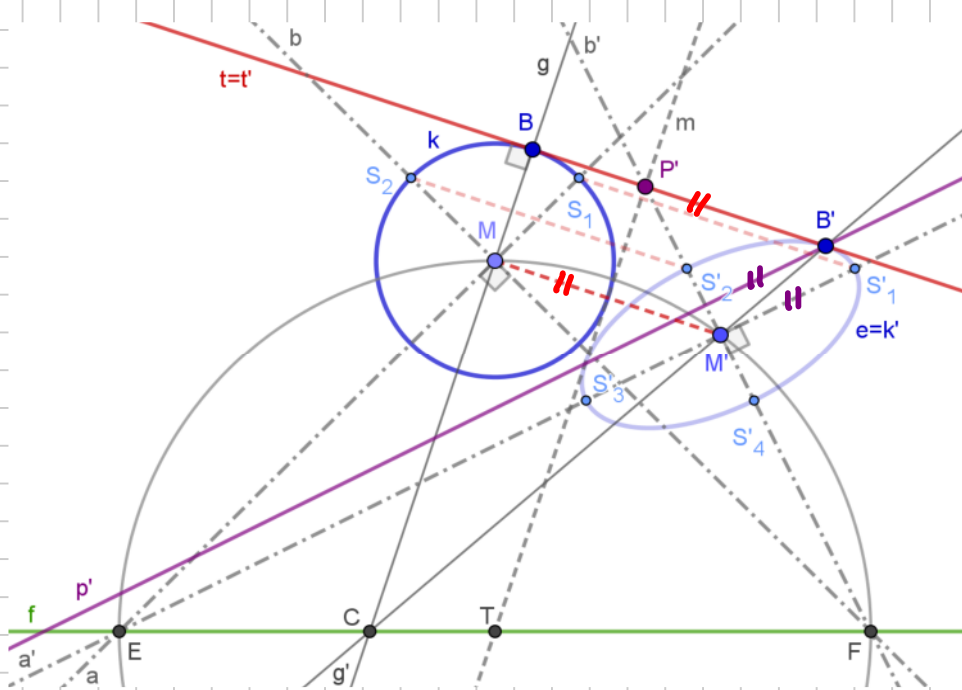
①

Aufgabe 2 (ca. 7 Punkte)

In der projektiv abgeschlossenen euklidischen Ebene P^2 seien eine ebene perspektive Affinität durch Vorgabe ihrer Fixpunktgeraden f und des Punkt-Bildpunktpaars (M, M') sowie eine Gerade $t = t'$ parallel zu MM' gegeben. Ferner sei k ein Kreis um M , dessen Bild eine Ellipse $e = k'$ um M' ist, mit der Geraden $t = t'$ als gemeinsamer Tangente von k und k' , vgl. Figur.

- a) Konstruieren Sie, die Berührungspunkte B und B' von k und k' auf $t = t'$.
- b) Geben Sie den zu $M'B'$ konjugierten Ellipsendurchmesser von k' an.
- c) Konstruieren Sie die Hauptachsen (große Halbachse a' , kleine Halbachse b') von k' .
- d) Tragen Sie die Polare p' des Schnittpunkts $P' = t' \cap b'$ ein.

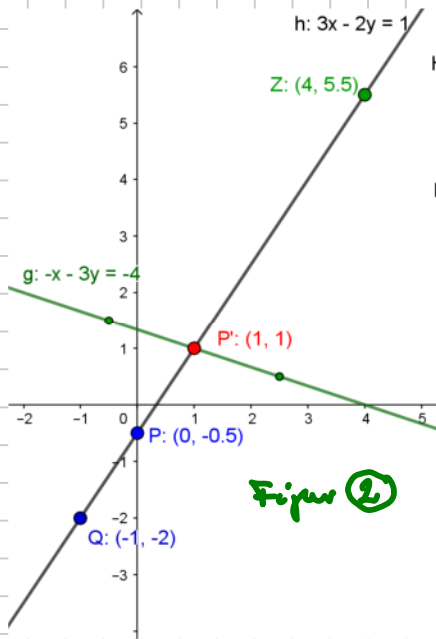
②
①
②
①



Aufgabe 3 (ca. 7 Punkte)

In der projektiv erweiterten euklidischen Ebene \mathbb{P}^2 seien die Gerade $g : 4x_0 - x_1 - 3x_2 = 0$ und die Punkte $Z(\vec{z})$ und $P(\vec{p})$ mit den homogenen Koordinaten $\vec{z} = \begin{pmatrix} 2 \\ 8 \\ 11 \end{pmatrix}$ und $\vec{p} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ gegeben.

- Bestimmen Sie die homogenen Koordinaten der Verbindungsgerade h von Z und P und des Schnittpunkts P' von g und h .
- Tragen Sie die Punkte Z, P, P' und die Geraden g, h bei Wahl von $x_0 = 0$ als Ferngerade in ein xy -Koordinatensystem ein.
- Dualisieren Sie die Figur aus b). Was gilt dabei für die Punkte $Q \in h = ZP \setminus \{Z\}$.
Hinweis: Es genügt eine Skizze mit entsprechenden Bezeichnungen.



Figur ②

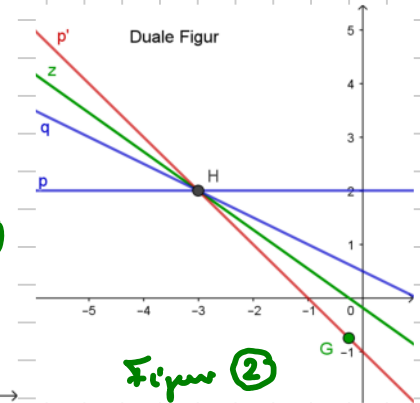
Homogene Punkt-Koordinaten von
 $Z : \vec{z} = \begin{pmatrix} 2 \\ 8 \\ 11 \end{pmatrix}, P : \vec{p} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$

Homogene Geraden-Koordinaten von
 $h = ZP : \vec{h} = \vec{z} \times \vec{p} = -8 \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix}$ ①

$h : \vec{h}^T \vec{x} = x_0 - 3x_1 + 2x_2 = 0$

Homogene Geraden-Koordinaten von
 $g : 4x_0 - x_1 - 3x_2 = \vec{g}^T \vec{x} = 0 \rightarrow$
 $\vec{g} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ -3 \end{pmatrix}$

Homogene Punkt-Koordinaten von $P' = g \cap h$:
 $\vec{p}' = \vec{g} \times \vec{h}' = \begin{pmatrix} -11 \\ -11 \\ -11 \end{pmatrix} = -11 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ①



Figur ②

Punkte $Q \in h \setminus \{Z\}$
 \downarrow dual
 Gerade q durch H
 $q \perp z$. ①

Aufgabe 4 (ca. 6 Punkte)

Zeigen Sie, dass im euklidischen Raum \mathbb{R}^3 durch $U = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & 2 & 6 \\ 6 & -3 & -2 \\ 2 & 6 & -3 \end{pmatrix}$ und $\vec{s} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

eine Bewegung mit Achsenrichtung \vec{s} gegeben ist.

Bestimmen Sie die Art der Bewegung und den Cosinus des nichtorientierten Drehwinkels δ .

$$U^T U = \frac{1}{49} \cdot \begin{pmatrix} 3 & 6 & 2 \\ 2 & -3 & 6 \\ 6 & -2 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 2 & 6 \\ 6 & -3 & -2 \\ 2 & 6 & -3 \end{pmatrix} = \frac{1}{49} \cdot \begin{pmatrix} 49 & & \\ 0 & 49 & 0 \\ 0 & 0 & 49 \end{pmatrix} = E \quad \text{②}$$

$$\det U = \frac{1}{7^3} \cdot \det \begin{pmatrix} 3 & 2 & 6 \\ 6 & -3 & -2 \\ 2 & 6 & -3 \end{pmatrix} = \frac{1}{7^3} (27 - 8 + 6 \cdot 36 + 36 + 36 + 36) = \frac{343}{7^3} = 1$$

$> 0 \Rightarrow = 1$ ①

$\Rightarrow U$ ist eigentliche Bewegungsmatrix .. Drehung ①

$$U \vec{s} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & 2 & 6 \\ 6 & -3 & -2 \\ 2 & 6 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 14 \\ 7 \\ 7 \end{pmatrix} = \vec{s} \text{ .. Drehachsenrichtung} \quad \text{①}$$

$$\cos \delta = \frac{\text{Spur } U - 1}{2} = \frac{\frac{1}{7} \cdot (-3) - 1}{2} = \frac{-10}{14} = \underline{\underline{-\frac{5}{7}}} \quad \text{①}$$

Aufgabe 5 (ca. 8 Punkte)

Im \mathbb{R}^3 sei eine C^∞ -Kurve c gegeben durch die Parameterdarstellung:

$$c: \vec{x}(t) = \begin{pmatrix} t \cos t - \sin t \\ t \sin t + \cos t \\ 2t \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}.$$

- Zeigen Sie, dass c regulär und insbesondere $|\dot{\vec{x}}(t)| = \sqrt{t^2 + 4}$ ist.
- Berechnen Sie die Länge $s = s(t)$ des Kurvenbogens von c von $\vec{x}(0)$ bis $\vec{x}(t)$.
- Berechnen Sie an der Stelle $t_0 = 0$ die Krümmung $\kappa(0)$.
- Zeigen Sie, dass c auf dem Drehhyperboloid: $x^2 + y^2 - \frac{1}{4}z^2 = 1$ liegt.

a) $\vec{x}(t) = \begin{pmatrix} t \cos t - \sin t \\ t \sin t + \cos t \\ 2t \end{pmatrix}; \dot{\vec{x}}(t) = \begin{pmatrix} -t \sin t \\ t \cos t \\ 2 \end{pmatrix}; \ddot{\vec{x}}(t) = \begin{pmatrix} -\sin t - t \cos t \\ \cos t - t \sin t \\ 0 \end{pmatrix}$ Mk. (2)

$|\dot{\vec{x}}(t)|^2 = t^2 + 4 \neq 0 \quad \forall t \text{ oder } \neq \vec{0} \Rightarrow c \text{ regulär}$ $|\dot{\vec{x}}(t)| = \sqrt{t^2 + 4}$ (1)

b) $s = s(t) = \int_0^t |\dot{\vec{x}}(\tau)| d\tau = \int_0^t \sqrt{\tau^2 + 4} d\tau = \frac{t}{2} \sqrt{t^2 + 4} + 2 \ln(t + \sqrt{t^2 + 4}) - 2 \ln 2$ (1)

c) $\vec{x}(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \dot{\vec{x}}(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \ddot{\vec{x}}(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \dot{\vec{x}}(0) \times \ddot{\vec{x}}(0) = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ (1)

$\Rightarrow \kappa(0) = \frac{|\dot{\vec{x}}(0) \times \ddot{\vec{x}}(0)|}{|\dot{\vec{x}}(0)|^3} = \frac{2}{2^3} = \frac{1}{4}$ (2)

d) $x^2 + y^2 - \frac{1}{4}z^2 = t^2 + 1 - \frac{4t^2}{4} = 1 \quad \text{q.e.d.}$ (1)

Aufgabe 6 (ca. 9 Punkte)

Im \mathbb{R}^3 sei eine C^∞ -Fläche Φ gegeben durch die Parameterdarstellung:

$$\Phi: \vec{x}(u, v) = \begin{pmatrix} u \cos v \\ u \sin v \\ 2 \ln u \end{pmatrix}, \quad u > 0, \quad v \in (-\pi, \pi].$$

- Zeigen Sie, dass Φ regulär ist und ein orthogonales Parameterliniennetz besitzt.
- Bestimmen Sie den Normaleneinheitsvektor der Fläche Φ .
- Bestimmen Sie die Oberfläche des Flächenstücks von Φ unterhalb der Ebene $z = 0$.
- Bestimmen Sie eine Parameterdarstellung derjenigen Flächenkurve c von Φ , längs derer der Normalenvektor von Φ senkrecht zur Richtung $(1, 0, 1)^T$ ist.

a) $\vec{x}(u, v) = \begin{pmatrix} u \cos v \\ u \sin v \\ 2 \ln u \end{pmatrix} \Rightarrow \vec{x}_u = \begin{pmatrix} \cos v \\ \sin v \\ \frac{2}{u} \end{pmatrix}, \vec{x}_v = \begin{pmatrix} -u \sin v \\ u \cos v \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \vec{x}_u \times \vec{x}_v = \begin{pmatrix} -2 \cos v \\ -2 \sin v \\ u \end{pmatrix} \neq \vec{0}$ (2)

$g_{12} = \vec{x}_u \cdot \vec{x}_v = 0 \Rightarrow \text{orth.}$ $(g_{11} = \vec{x}_u^2 = 1 + \frac{4}{u^2}, g_{22} = \vec{x}_v^2 = u^2)$ (1)

b) $(\vec{x}_u \times \vec{x}_v)^2 = 4 + u^2 = g = g_{11}g_{22} - g_{12}^2 \Rightarrow \vec{n} = \frac{\vec{x}_u \times \vec{x}_v}{\sqrt{g}}$ (1)

c) $z = 2 \ln u = 0 \Leftrightarrow u = 1 \Rightarrow \Phi$ unterhalb von $z = 0 \Leftrightarrow 0 < u \leq 1, -\pi < v \leq \pi$ (1)

$O = \int_0^1 \int_{-\pi}^{\pi} \sqrt{g} dv du = \int_0^1 \int_{-\pi}^{\pi} \sqrt{u^2 + 4} dv du = 2\pi \int_0^1 \sqrt{u^2 + 4} du =$
 $= 2\pi \left[\frac{u}{2} \sqrt{u^2 + 4} + 2 \ln(u + \sqrt{u^2 + 4}) \right]_0^1 = 2\pi \left[\frac{\sqrt{5}}{2} + 2 \ln(1 + \sqrt{5}) - 2 \ln 2 \right]$ (1)

d) $\begin{pmatrix} -2 \cos v \\ -2 \sin v \\ u \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = -2 \cos v + u = 0 \Leftrightarrow \begin{matrix} u(t) = t \\ v(t) = \arccos \frac{t}{2} \end{matrix}$ (2)